

Table des matières

1	Espaces Métriques	2
1.1	Définitions	2
1.2	Distance sur un espace produit	3
1.3	Notions d'ouvert et fermé	6
1.4	Topologie sur un ensemble	8
1.5	Notions de point intérieur	10
1.6	Notions de suites convergentes	11
1.7	Valeur d'adhérence	12
1.8	Sous espaces métriques	15
1.9	Applications continues	17
	1.9.1 Homéomorphismes	20
	1.9.2 Limite d'une application en un point	21
1.10	Exercices	21

Chapitre 1

Espaces Métriques

1.1 Définitions

Soit E un ensemble non vide

Définition 1.1.1 On appelle distance la donnée d'une relation $d : E \times E \longrightarrow \mathbb{R}^+$ telle que

1. $d(x, y) = d(y, x) \forall x, y \in E$
2. $d(x, y) = 0 \iff x = y$
3. $d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y) \forall x, y \in E$ **Inégalité triangulaire.**

Définition 1.1.2 Un ensemble non vide E muni d'une distance d est appelé espace métrique et on note le (E, d) .

- Exemple 1.1.1**
1. $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ est un espace métrique : $d(x, y) = |x - y|$.
 2. \mathbb{C} et le module : $d(x, y) = |x - y|$
 3. \mathbb{R}^n (ou \mathbb{C}^n) et la distance euclidienne $d(x, y) = (\sum |x_i - y_i|^2)^{\frac{1}{2}}$.
 4. \mathbb{R}^n (ou \mathbb{C}^n) muni de $d_1(x, y) = \sum |x_i - y_i|$ ou encore de $d_\infty(x, y) = \sup_{1 \leq i \leq n} |x_i - y_i|$
 5. $(\mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R}), d_\infty)$ est un espace métrique, $d_\infty(f, g) = \sup_{t \in [0, 1]} |f(t) - g(t)|$
 6. $(\mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R}), d)$ est un espace métrique, $d = d_1(f, g) = \int_0^1 |f(t) - g(t)| dt$ ou $d = d_2(f, g) = (\int_0^1 |f(t) - g(t)|^2 dt)^{\frac{1}{2}}$.

7. Il y a une distance discrète défini par

$$d(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{si } x = y \\ 1 & \text{si } x \neq y \end{cases} \quad (1.1)$$

8. Dans le cas particulier où E est un espace K -vectoriel ($K = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} ou \mathbb{Q}) on peut définir une norme sur E notée

$$\|\cdot\| : E \longrightarrow \mathbb{R}^+$$

$$x \longmapsto \|x\|$$

$\|\cdot\|$ vérifie les trois axiomes suivants

$$- \|x\| = 0 \iff x = 0$$

$$- \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\| \quad \forall \lambda \in K, \forall x \in E$$

$$- \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad \forall x, y \in E$$

On dit que $(E, \|\cdot\|)$ est un espace vectoriel normé.

Les espaces vectoriels normés fournissent des exemples très importants d'espaces métriques. En fait si on a une norme alors on a une distance qui lui est associée. Cette distance d est définie par

$$d : E \times E \longrightarrow \mathbb{R}^+$$

$$d(x, y) = \|x - y\|$$

9. Si $f \in \mathcal{C}([0, 1], \mathbb{C})$ alors la norme $\|f\|_\infty = \sup_{x \in [0, 1]} |f(x)|$

1.2 Distance sur un espace produit

Soit $E = E_1 \times E_2 \times \dots \times E_p$. (E_i, d_i) des espaces métriques $i = 1, \dots, p$. Soit $x \in E$, $x = (x_1, \dots, x_p)$. On note par :

$$\delta_\infty(x, y) = \sup_{i \in \{1, 2, \dots, p\}} d_i(x_i, y_i)$$

$$\delta_1(x, y) = \sum_{i=1}^p d_i(x_i, y_i)$$

$$\delta_2(x, y) = \left[\sum_{i=1}^p d_i^2(x_i, y_i) \right]^{\frac{1}{2}}$$

où

$$\delta_\infty, \delta_1, \delta_2 : E \times E \longrightarrow \mathbb{R}$$

Proposition 1.2.1 $\delta_\infty, \delta_1, \delta_2$ sont des distances définies sur $E \times E$.

En plus $\delta_\infty(x, y) \leq \delta_1(x, y)$; $\delta_1(x, y) \leq p\delta_2(x, y)$ et $\delta_2(x, y) \leq \sqrt{p}\delta_\infty(x, y)$, $\forall (x, y) \in E \times E$.

Proof. $\delta_\infty(x, y) = \sup_{i \in \{1, 2, \dots, p\}} d_i(x_i, y_i)$

1. Montrons que $\delta_\infty(x, y) = \delta_\infty(y, x)$?

$$\forall x, y \in E = \prod_{i=1}^p E_i, d_i(x_i, y_i) = d_i(y_i, x_i) \implies \sup_{i \in \{1, 2, \dots, p\}} d_i(x_i, y_i) = \sup_{i \in \{1, 2, \dots, p\}} d_i(y_i, x_i)$$

donc $\delta_\infty(x, y) = \delta_\infty(y, x)$.

2. $\delta_\infty(x, y) = 0 \iff x = y$

$$\delta_\infty(x, y) = \sup_{i \in \{1, 2, \dots, p\}} d_i(x_i, y_i) = 0, \forall j \in \{1, \dots, p\}, 0 \leq d_j(x_j, y_j) \leq \sup_{i \in \{1, 2, \dots, p\}} d_i(x_i, y_i) = \delta_\infty(x, y) = 0 \text{ par hypothèse} \implies d_j(x_j, y_j) = 0 \forall j \in \{1, 2, \dots, p\}$$

$$\iff x_j = y_j \forall j = 1, \dots, p \implies x = y$$

$$\delta_\infty(x, y) = 0 \implies x = y$$

Réciproquement

$$x = y \iff \forall j \in \{1, \dots, p\} x_j = y_j \iff d_j(x_j, y_j) = 0 \forall j \in \{1, \dots, p\}$$

$$\implies \sup_{j \in \{1, \dots, p\}} d_j(x_j, y_j) = 0 \text{ donc } \delta_\infty(x, y) = 0.$$

3. $\delta_\infty(x, y) \leq \delta_\infty(x, z) + \delta_\infty(z, y) \forall x, y, z \in E$

$$d_i(x_i, y_i) \leq d_i(x_i, z_i) + d_i(z_i, y_i)$$

car d_i est une distance par hypothèse.

$$\sup d_i(x_i, y_i) \leq \sup \{d_i(x_i, z_i) + d_i(z_i, y_i)\} \leq \sup d_i(x_i, z_i) + \sup d_i(z_i, y_i), i \in \{1, \dots, p\}$$

$$\text{donc } \delta_\infty(x, y) \leq \delta_\infty(x, z) + \delta_\infty(z, y)$$

δ_∞ est une distance donc $(E = \prod_{i=1}^n E_i, \delta_\infty)$ est un espace métrique.

Exercice 1 Montrer que δ_1 et δ_∞ sont des distances définies sur $E \times E$.

Montrons que $\delta_\infty(x, y) \leq \delta_1(x, y)$.

$$\delta_\infty(x, y) = \sup d_i(x_i, y_i), \quad i \in \{1, \dots, p\}.$$

$$\delta_1(x, y) = \sum_{i=1}^p d_i(x_i, y_i)$$

$\sup \{a_1, \dots, a_n\} = \sup_{i \in \{1, \dots, n\}} a_i$. $\exists i_0 \in \{1, \dots, p\}$ tels que $\sup \{a_1, \dots, a_n\} = a_{i_0}$; donc $\sup a_i = \max\{a_1, \dots, a_n\} = \max_{i \in \{1, \dots, n\}} a_i = a_{i_0}$.

Donc il existe $i_0 \in \{1, \dots, p\}$ tel que $\delta_\infty(x, y) = d_{i_0}(x_{i_0}, y_{i_0})$ donc

$$d_{i_0}(x_{i_0}, y_{i_0}) + \sum_{i, i \neq i_0} d_i(x_i, y_i) = \sum_{i=1}^p d_i(x_i, y_i) \implies \delta_\infty(x, y) \leq \sum_{i=1}^p d_i(x_i, y_i) = \delta_1(x, y).$$

Montrons que $\delta_1(x, y) \leq p\delta_2(x, y)$.

On a, pour tout $(x, y) \in E \times E$,

$$\delta_1(x, y) = \sum_{i=1}^p d_i(x_i, y_i), \quad \delta_2(x, y) = \left\{ \sum_{i=1}^p d_i^2(x_i, y_i) \right\}^{\frac{1}{2}}$$

Montrons que $\sqrt{a_1 + \dots + a_p} \leq \sqrt{a_1} + \dots + \sqrt{a_p}$

$a_i = d_i^2(x_i, y_i)$ alors $\delta_2(x, y) \leq \delta_1(x, y)$

On suppose $d_i(x_i, y_i) > 0 \forall i \in \{1, \dots, p\}$. Il suffit de prendre $x_i \neq y_i \forall i \in \{1, \dots, p\}$.

$$\forall j_0 \in \{1, \dots, p\}, \quad d_{j_0}(x_{j_0}, y_{j_0}) \leq d_{j_0}(x_{j_0}, y_{j_0}) \left[1 + \frac{1}{d_{j_0}^2(x_{j_0}, y_{j_0})} \sum_{i, i \neq j_0} d_i^2(x_i, y_i) \right]^{\frac{1}{2}} = \delta_2(x, y).$$

En effet

$$\begin{aligned} \left\{ \sum_{i=1}^p d_i^2(x_i, y_i) \right\}^{\frac{1}{2}} &= \left\{ d_1^2(x_1, y_1) + d_2^2(x_2, y_2) + \dots + d_{j_0}^2(x_{j_0}, y_{j_0}) + \dots + d_p^2(x_p, y_p) \right\}^{\frac{1}{2}} \\ &= \left\{ d_{j_0}^2(x_{j_0}, y_{j_0}) \left[1 + \frac{1}{d_{j_0}^2(x_{j_0}, y_{j_0})} \sum_{i, i \neq j}^p d_i^2(x_i, y_i) \right] \right\}^{\frac{1}{2}} \\ &= d_{j_0}(x_{j_0}, y_{j_0}) \left[1 + \frac{1}{d_{j_0}^2(x_{j_0}, y_{j_0})} \sum_{i, i \neq j}^p d_i^2(x_i, y_i) \right]^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

Donc

$$\sum_{i=1}^p d_i(x_i, y_i) \leq p\delta_2(x, y) \implies \delta_1 \leq p\delta_2$$

Montrons que $\delta_2 \leq \sqrt{p}(x, y)\delta_\infty(x, y)$

On a

$$\delta_2 = \left\{ \sum_{i=1}^p d_i^2(x_i, y_i) \right\}^{\frac{1}{2}}$$

$$d_i^2(x_i, y_i) \leq \left(\sup_{j \in \{1, \dots, p\}} d_j(x_j, y_j) \right)^2$$

$$\left(\sum_{i=1}^p d_i^2(x_i, y_i) \right)^{1/2} \leq \left(p(\delta_\infty(x, y))^2 \right)^{1/2} \implies \delta_2(x, y) \leq \sqrt{p}\delta_\infty(x, y).$$

■

Remarque 1.2.2 $\delta_\infty \leq \delta_1$, $\delta_1 \leq p\delta_2$, $\delta_2 \leq \sqrt{p}\delta_\infty$

$$\delta_\infty \leq \delta_1 \leq p\delta_2 \leq p\sqrt{p}\delta_\infty$$

$$\delta_\infty \leq \delta_1 \leq p\delta_2 \leq p\sqrt{p}\delta_\infty$$

$$\frac{1}{p}\delta_1 \leq \delta_2 \leq \sqrt{p}\delta_\infty \leq \sqrt{p}\delta_1.$$

On dit que les trois normes sont équivalentes.

Définition 1.2.3 Soient $d_1 : E \times E \longrightarrow \mathbb{R}_+$, $d_2 : E \times E \longrightarrow \mathbb{R}_+$.

On dit que d_1 et d_2 sont équivalentes si et seulement si $\exists c_1, c_2 > 0$ tels que $d_1(x, y) \leq c_2 d_2(x, y)$ et $d_2(x, y) \leq c_1 d_1(x, y)$.

1.3 Notions d'ouvert et fermé

Définition 1.3.1 Soit (E, d) un espace métrique.

On appelle boule ouverte de centre a et de rayon $r > 0$ l'ensemble noté

$$\mathcal{B}(a, r) = \{x \in E : d(a, r) < r\}.$$

On appelle boule fermée de centre a et de rayon $r > 0$ l'ensemble noté

$$\mathcal{B}'(a, r) = \{x \in E : d(a, r) \leq r\}.$$

Exemple 1.3.1 1. $E = \mathbb{R}^2$, $d(x, y) = d_1(x, y) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2|$
 $B(0, 1) = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : |x_1| + |x_2| < 1\}$.

2. $E = \mathbb{R}^2$, $d(x, y) = d_2(x, y)$
 $B(0, 1) = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : x_1^2 + x_2^2 < 1\}$.
3. $E = \mathbb{R}^2$, $d(x, y) = d_\infty(x, y)$
 $B(0, 1) = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : \sup(|x_1| + |x_2|) < 1\}$.

Définition 1.3.2 Soit (E, d) un espace métrique et U une partie de E . On dit que U est ouvert de (E, d) si pour tout $x \in U$, il existe $r = r(x)$ tel que $\mathcal{B}(x, r) \subset U$.

On dit que U est fermé de (E, d) si son complémentaire A^c est un ouvert de (E, d) .

En particulier \emptyset est à la fois un ouvert et un fermé de (E, d) , de même que E .

Proposition 1.3.3 Soit (E, d) un espace métrique. Une boule ouverte $B(a, r)$ est un ouvert de (E, d) . Une boule fermée est un fermé de (E, d) .

Proof. $B(a, r) = \{x \in E : d(x, a) < r\}$ Soit $x \in B(a, r)$, soit $\epsilon = r - d(x, a)$. $\epsilon > 0$ car $x \in B(a, r)$. Montrons que $B(x, \epsilon) \subset B(a, r)$. $\forall y \in B(x, \epsilon)$, on a $d(a, y) \leq d(a, x) + d(x, y) < d(a, x) + \epsilon$ (car $y \in B(x, \epsilon)$) i.e. $d(a, y) < r$. Donc $y \in B(a, r)$.

■

Proposition 1.3.4 Soit (E, d) un espace métrique.

Toute réunion quelconque d'ouverts est ouverte.

Toute intersection finie d'ouverts est ouverte.

E est ouvert, \emptyset est ouvert, (E, d) espace métrique.

Proof. Soit $V = \cup_{i \in I} V_i$, V_i ouvert, I ensemble d'indices quelconque.

Soit $x \in V$ alors il existe $i_0 \in I$ tel que $x \in V_{i_0}$. Comme V_{i_0} est un ouvert donc il existe $r > 0$ tel que $B(x, r) \subset V_{i_0} \subset V$.

Soit $V = \cap_{i=1}^n V_i$, V_i ouvert,

Soit $x \in V$ alors $x \in V_i$ quel que soit $i \in \{1, \dots, n\}$ Comme V_i est un ouvert donc il existe $r > 0$ tel que $B(x, r_i) \subset V_i$ quel que soit $i \in \{1, \dots, n\}$

Soit $r = \inf r_i > 0$ donc $B(x, r) \subset V_i$ quel que soit $i \in \{1, \dots, n\}$ donc $B(x, r) \subset \cap_{i=1}^n V_i$.

■

Proposition 1.3.5 Soit (E, d) un espace métrique.

Si pour tout $i \in I$, F_i est un fermé, alors $\cap_{i \in I} F_i$ est un fermé

Si F_1, \dots, F_n sont des fermés, alors $\cup_{p=1}^n F_p$ est encore un fermé.

Définition 1.3.6 Voisinages

Soit $A \subset E$, $A \neq \emptyset$. On dit que A est un voisinage de $a \in E$ s'il existe un ouvert O de (E, d) tel que $a \in O$ et $O \subset A$.

Exemple 1.3.2 Soit $a \in E$, $B(a, r)$ est un voisinage ouvert de a quel que soit $r > 0$.

V est un voisinage de A s'il existe U un ouvert tel que $A \subset U \subset V$.

Exemple 1.3.3 (E, d) un espace métrique, E un ensemble discret les ouverts de E sont les ensembles des parties de $E = \mathcal{P}(E)$.

Soit $B \subset E$, $\mathcal{B}(a, \frac{1}{2}) = \{a\}$

Soit $a \in E$ donc $\{a\}$ est un ouvert dans E , $B = \cup_{a \in B} \{a\}$ est un ouvert.

Définition 1.3.7 $x \in E$, (E, d) espace métrique $A \subset E$, $A \neq \emptyset$.

$$d(x, A) = \inf_{y \in A} d(x, y).$$

$x \in A$ alors $d(x, A) = 0$.

Si $d(x, A) = 0$ cela n'implique pas forcément que $x \in A$.

On appelle diamètre de A et on note

$$\delta(A) = \sup_{x \in A, y \in A} d(x, y)$$

A est bornée si et seulement $\delta(A) < +\infty$.

1.4 Topologie sur un ensemble

Définition 1.4.1 On appelle topologie sur un ensemble E non vide un ensemble de parties de E noté \mathcal{O} (sous ensemble de $\mathcal{P}(E)$) vérifiant

1. \mathcal{O} stable par réunion quelconque
2. \mathcal{O} est stable par intersection finie.
3. E et $\emptyset \in \mathcal{O}$.

Les éléments de \mathcal{O} sont appelés ouverts et les complémentaires des ouverts sont appelées fermés. Le couple (E, \mathcal{O}) est appelé espace topologique.

- Exemple 1.4.1** 1. Soit E un ensemble. Alors $\mathcal{O} = \{\emptyset; E\}$ est une topologie sur E , parfois appelée topologie grossière.
2. Si l'on prend pour \mathcal{O} l'ensemble de toutes les parties de E , on obtient également une topologie, appelée topologie discrète.
3. Soit (E, d) un espace métrique. L'ensemble des ouverts de E pour la métrique d est une topologie :
L'ensemble \mathcal{T} ou \mathcal{T}_d des sous ensembles ouverts de (E, d) s'appelle la topologie associée à (E, d) , ou induite par d sur E .

$$\mathcal{T}_d = \{O \subset E : O \text{ est un ouvert de } (E, d)\}.$$

Remarque 1.4.2 Des distances d_1 et d_2 différentes peuvent induire des topologies identiques : $d_1 \neq d_2$ et $\mathcal{T}_{d_1} = \mathcal{T}_{d_2}$. On dit que les distances sont topologiquement équivalentes.

Deux distances métriquement équivalentes sont topologiquement équivalentes.

Exercice 2 $\mathcal{O} = \{E, \emptyset\}$ est une topologie grossière

$\mathcal{O} = \{E, \mathcal{P}(E)\}$ topologie discrète.

Définition 1.4.3 Soit E un ensemble et $\mathcal{O}_1, \mathcal{O}_2$ deux topologies sur E . On dit que \mathcal{O}_1 est plus fine (ou plus forte) que \mathcal{O}_2 si $\mathcal{O}_2 \subset \mathcal{O}_1$. Ainsi, la topologie discrète est la plus fine et la topologie grossière, la moins fine de toutes les topologies.

Définition 1.4.4 On dit qu'un espace topologique (E, \mathcal{O}) est séparé si pour tout couple (x, y) de points distincts de E , il existe un voisinage V de x et un voisinage U de y tels que $V \cap U = \emptyset$.

Remarque 1.4.5 Tout espace métrique est séparé.

Soit E un ensemble contenant au moins deux éléments et muni de la topologie grossière $\{\emptyset; E\}$. Alors (E, \mathcal{O}) n'est pas séparé.

Un ensemble muni de la topologie discrète est toujours séparé. En effet, tout singleton est un voisinage.

Proposition 1.4.6 Soit (E, \mathcal{O}) un espace topologique et $A \subset E$. L'ensemble \mathcal{O}_A des parties Ω de A telles qu'il existe $U' \in \mathcal{O}$ vérifiant $\Omega = U' \cap A$ est une topologie sur A . On l'appelle topologie induite par \mathcal{O} sur A .

Remarque 1.4.7 *Attention : $A \subset E$ mais $\mathcal{O}_A \subset \mathcal{O}_E$. en général. Autrement dit, il y a des ouverts de A qui ne sont pas des ouverts de E . On a $\mathcal{O}_A \subset \mathcal{O}_E$ si et seulement si A est un ouvert de E .*

Exemple 1.4.2 $([0, 1], \mathcal{O}_{[0,1]}) \hookrightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{O}_{\mathbb{R}})$, mais les ouverts de $[0, 1]$ contiennent (entre autres) les intervalles de types $[0, \alpha[$ et $]\beta, 1]$ qui ne sont pas des ouverts de \mathbb{R} .

Remarque 1.4.8 *Les ouverts de la topologie induite sur A par la topologie de E sont donc les intersections des ouverts de E avec A . Par passage au complémentaire, on vérifie facilement que les fermées de A sont aussi les intersections des fermés de E avec A .*

Exemple 1.4.3 *L'intervalle $[0, 1[$ est un ouvert de $[0, 2]$ muni de la topologie induite par \mathcal{T}_u , car $[0, 1[=]-1, 1[\cap [0, 2]$ et $] -1, 1[\in \mathcal{T}_u$. Noter que $[0, 1[$ est aussi un fermé de $[-1, 1[$ muni de la topologie induite par \mathcal{T}_u car $[0, 1[= [0, 4] \cap [-1, 1[$ avec $[0, 4]$ fermé de $\in \mathcal{T}_u$. En revanche, $[0, 1[$ n'est ni ouvert ni fermé dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_u)$.*

Exercice 3 (E, d) espace métrique. Les ouverts de \mathcal{O} sont obtenus par réunion dans les boules ouvertes de E .

Exercice 4 (E, \leq) totalement ordonné. Si on considère les intervalles ouverts $]a, b[$ la topologie réunion quelconque d'intervalles ouverts est appelée la topologie de l'ordre.

Définition 1.4.9 *La donnée (E, \mathcal{O}) est appelée espace topologique.*

1.5 Notions de point intérieur

Soit (E, d) un espace métrique, soit $A \subset E$, $A \neq \emptyset$.

Définition 1.5.1 *x est intérieur à A s'il existe $r > 0$ tq $B(x, r) \subset A$. On note $\overset{\circ}{A} = \{\text{points intérieurs à } A\} \subset A$. $\overset{\circ}{A}$ est le plus grand ouvert contenu dans A . On appelle $\overset{\circ}{A}$ l'intérieur de A .*

Exemple 1.5.1 *Si $E = \mathbb{R}$ et $A = \mathbb{Q}$, $\overset{\circ}{A} = \emptyset$.*

Proposition 1.5.2 *1. A est un ouvert si et seulement $A = \overset{\circ}{A}$.*

2. $A \subset B \implies \overset{\circ}{A} \subset B^0$.

3. L'intérieur de $A \cap B$ est égale à $\overset{\circ}{A} \cap B^0$.

Remarque 1.5.3 L'intérieur de $A \cup B$ est différent de la réunion des intérieurs de A et B . mais l'intérieur de $A \cup B$ contient l'intérieur de A union l'intérieur de B .

Exemple 1.5.2 Pour s'en rendre compte considérer les ensembles suivants $A = \mathbb{Q}$, $B = \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$.

Proof. de la proposition.

\implies A ouvert $\overset{\circ}{A} \subseteq A$ donc A est le plus grand ouvert contenant A . Ce qui entraîne $\overset{\circ}{A} = A$.

\longleftarrow $\overset{\circ}{A} = A$ comme $\overset{\circ}{A}$ est un ouvert donc A l'est aussi.

$\overset{\circ}{A} \subseteq A \subset B \implies \overset{\circ}{A} \subset B$

Il faut montrer $\forall z \in \overset{\circ}{A}$, z appartient à l'intérieur de B . $z \in \overset{\circ}{A} \implies \exists r > 0$ tel que $B(z, r) \subset A$.

Pour montrer que z appartient à l'intérieur de B on doit : $\exists r > 0$ tel que $B(z, r) \subset B$

Mais il existe $B(z, r) \subset A$ car $A \subset B$ par hypothèse donc $B(z, r) \subset B$, $r = r_1$ convient. Donc

à suivre

■

1.6 Notions de suites convergentes

On introduit la notion de suite dans E ou (E, d) est un espace métrique.

$$I \subset \mathbb{N} \longrightarrow E$$

$$n \longmapsto x_n$$

$(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est une suite dans E .

Définition 1.6.1 (E, d) est un espace métrique.

Soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite de E . On dit que la suite (x_n) converge vers $x \in E$ sssi

$$\forall \epsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N} : (\forall n \in \mathbb{N}), n \geq N, \rightarrow d(x_n, x) \leq \epsilon.$$

EN d'autres termes, x_n converge vers x dans E si et seulement si $d(x_n, x) \rightarrow 0$ lorsque $n \rightarrow +\infty$.

Unicité de la limite

On suppose $x_n \rightarrow x$ et $x_n \rightarrow y$ donc $0 \leq d(x, y) \leq d(x, x_n) + d(x_n, y)$ donc $d(x, y) = 0 \iff x = y$.

$x_n \rightarrow x$ lorsque $n \rightarrow +\infty \iff \forall \mathcal{V}$ voisinage ouvert de x , $\exists n_0 \in \mathbb{N}$ tel que $n \geq n_0$, $x_n \in \mathcal{V}$.

Proposition 1.6.2 fondamentale

Soit (E, d) un espace métrique. Soit $F \subset E$. F est fermé dans $E \iff$ pour toute suite (x_n) de F qui converge vers x dans E alors $x \in F$.

Proof. \implies Soit F fermé et $(x_n) \subset F$; $x_n \rightarrow x$, $x \in F$.

Si x n'appartient pas F alors $x \in E \setminus F$ qui est un ouvert donc il existe $r > 0$ tel que $B(x, r) \subset E \setminus F \implies B(x, r) \cap F = \emptyset$ donc $d(x_n, x) \geq r > 0$. Ce qui entraîne que x_n ne tend pas vers x . Ce qui est impossible.

\Leftarrow Par l'absurde on suppose $E \setminus F$ n'est pas ouvert. Il existe $x \in E \setminus F$ tel que $\forall r > 0$ $B(x, r)$ n'est pas inclu dans $E \setminus F$ ie $B(x, r) \cap F \neq \emptyset$. On prend $r = 1/n$ $\exists x_n \in B(x, 1/n) \cap F$. $x_n \in F$, $d(x_n, x) < 1/n$, donc $x_n \rightarrow x \in F$. Par hypothèse $x \in F$ Contradiction.. ■

1.7 Valeur d'adhérence

Définition 1.7.1 Soit (E, d) un espace métrique et $A \subset E$, $A \neq \emptyset$.

$x \in E$ est adhérent à A si $\forall r > 0$, $B(x, r) \cap A \neq \emptyset$.

Ceci est équivalent à dire que \exists une suite (x_n) dans A qui converge vers x .

Ce qui encore est équivalent à $d(x, A) = 0$.

On note par $\overline{A} = \{\text{points adhérents à } A\} \supset A$.

\overline{A} est le plus petit fermé contenant A .

x n'appartient pas à \overline{A} équivaut à $\exists r > 0$ $B(x, r) \cap A = \emptyset$ ie $B(x, r) \subset E \setminus A \implies x$ est intérieur à $E \setminus A$.

$\mathcal{C}\overline{A} = \text{int}(\mathcal{C}A)$

$\mathcal{C}(\text{int } A) = \overline{\mathcal{C}A}$.

Proposition 1.7.2 Soit $A \subset E$.

1. A fermé $\iff A = \overline{A}$.

2. $A \subset B \implies \overline{A} \subset \overline{B}$.

3. $\overline{A \cup B} = \overline{A} \cup \overline{B}$

4. $\bar{A} = \cap_F \text{fermé, } A \subset F$
5. \bar{A} est un fermé contenant A

Définition 1.7.3 Soit (E, d) un espace métrique et soit $A \subset E$. A est dense dans E sssi $\bar{A} = E$.

Définition 1.7.4 Soit (E, d) un espace métrique et soit $A \subset E$. La **frontière** de A est l'ensemble des points $x \in E$ tel que $\forall \epsilon > 0, B(x, \epsilon) \cap A \neq \emptyset$ et $B(x, \epsilon) \cap A^c \neq \emptyset$. La frontière de A est notée $fr(A)$ ou ∂A .

Définition 1.7.5 La frontière de A , $Fr(A) = \bar{A} \cap \overline{C\bar{A}}$.
 $E = \bar{A} \cup \text{int}(\overline{C\bar{A}}) \cup Fr(A)$.

Définition 1.7.6 Soit $A \subset E$ et $a \in E$. On dit que a est un point **isolé** de A si $a \in A$ et il existe $\epsilon > 0$ tel que $B(a, \epsilon) \cap A = \{a\}$.
On dit que a est un point d'**accumulation** de A si $\forall \epsilon > 0, B(a, \epsilon) \cap A$ contient au moins deux points.

Définition 1.7.7 valeur d'adhérence

Soit $a \in E$ où (E, d) est un espace métrique. a est une valeur d'adhérence de la suite (x_n) si pour tout voisinage ouvert U de a et pour tout $n \in \mathbb{N} \exists p_n \geq n$ ($p_n \in \mathbb{N}$) tel que $x_{p_n} \in U$.

Pour une limite $x_n \rightarrow a, \forall U$ voisinage de $a, \exists n_0$ tel que pour tout $n \geq n_0$ alors $x_n \in U$.

Si (x_n) admet une limite a, a est une valeur d'adhérence.

Rappel : suite extraite de la suite x_n

C'est donnée de $\varphi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ strictement croissante $(n, \varphi(n))$ suite extraite.

Proposition 1.7.8 Soit (E, d) un espace métrique et soit (x_n) une suite dans E . a est une valeur d'adhérence de $(x_n) \iff$ il existe une suite extraite $(x_{\varphi(n)})$ qui converge vers a .

Proof. \Leftarrow (u_n) une suite dans $E, x_{\varphi(n)} \rightarrow a$ lorsque $n \rightarrow +\infty, U$ voisinage de $a \exists r > 0$ tel que $B(a, r) \subset U$.

Comme $x_{\varphi(n)} \rightarrow a \exists n_0$ tel que $\forall n \geq n_0 x_{\varphi(n)} \in B(a, r)$.

\implies (x_n) une suite de E, a une valeur d'adhérence.

$\forall r > 0, \forall n \exists p_n > n$ tq $x_{p_n} \in B(a, r)$.

On fait une récurrence

$r = 1, n = 1, \exists p_1 \geq 1$ tq $d(a, x_{p_1}) \leq 1$;
 $r = \frac{1}{2}, n = 2 \exists p_2 \geq p_1 + 1, d(a, x_{p_2}) \leq \frac{1}{2}\varphi(2) = p_2$.
 $r = \frac{1}{n}, \exists p_n \geq p_{n-1}, d(a, x_{p_n}) \leq \frac{1}{n}\varphi(n) = p_n$
 $r = \frac{1}{n+1}, \exists p_{n+1} \geq p_n + 1, d(a, x_{p_{n+1}}) \leq \frac{1}{n+1}\varphi(n+1) = p_{n+1}$.
 φ strictement croissante, $d(a, x_{\varphi(n)}) < \frac{1}{n}$.

■

Remarque 1.7.9 Si (x_n) est une suite convergente, elle admet une seule valeur d'adhérence. (La réciproque est fausse).

Proof. $\varphi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$, φ croissante. On suppose x_n converge vers a . $\forall \epsilon > 0 \exists n_0$ tel que $\forall n \geq n_0 \implies d(a, x_n) < \epsilon$. Pour $n \geq n_0$ la réciproque est fausse. On prend le contre exemple suivant

$$x_n = \begin{cases} 1 & \text{si } n \text{ est pair} \\ n & \text{si } n \text{ est impair} \end{cases} \quad (1.2)$$

dans \mathbb{R} .

x_n a une valeur d'adhérence qui est 1. Si on est dans $\overrightarrow{\mathbb{R}}$ x_n a deux valeurs d'adhérence 1 et ∞ . ■

Visite chez les suites réelles

Soit (x_n) une suite de réels, soit $l = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sup x_n$, $l \in \mathbb{R}$.

On va montrer que l est la plus grande valeur d'adhérence de (x_n) dans \mathbb{R} .

$\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ avec $l \in]\alpha, \beta[$ avec $x_n < \beta$ pour $n \geq n_0$ et $x_n > \alpha$ pour une infinité d'indices.

Donc $\forall n, \exists p_n \geq n$ tel que $x_{p_n} \in]\alpha, \beta[$ donc l est une valeur d'adhérence. Soit $l' \in \mathbb{R}, l' > l$. On suppose que l' est valeur d'adhérence de la suite (x_n) .

Soit $l < \alpha' < l' < \beta', x_n \geq \alpha'$ pour un nombre fini d'indices.

C'est une contradiction avec le fait que l'on suppose l' être une valeur d'adhérence.

Donc l ne peut pas être une valeur d'adhérence.

Pour les suites réelles : il y a éventuellement deux valeurs d'adhérence qui sont $\limsup x_n$ et $\liminf x_n$ et ensuite il faut en chercher s'il existe entre $\limsup x_n$ et $\liminf x_n$.

$\lim_{n \rightarrow +\infty} \inf x_n$ est la plus petite valeur d'adhérence. Si $x_n \rightarrow a$ alors et $\lim_{n \rightarrow +\infty} \sup x_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} \inf x_n$.

Si $\lim_{n \rightarrow +\infty} \sup x_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} \inf x_n = l$ alors $x_n \rightarrow l$ lorsque $n \rightarrow +\infty$.

En effet $\forall \epsilon > 0, l - \epsilon < x_n < l + \epsilon$ pour $n \geq n_0 \implies |x_n - l| < \epsilon$ pour $n \geq \max\{n_0, n\}$.

Rappel : Limite supérieure, limite inférieure

Soit (u_n) , $u_n \in \mathbb{R}$. Soit

$$U_n = \sup_{k \geq n} u_k = \sup\{u_k : k \geq n\}$$

$$V_n = \inf_{k \geq n} u_k = \inf\{u_k : k \geq n\}$$

1. $u_n = +\infty \forall n \iff (u_n)$ est une suite non bornée $\implies U_n$ non majorée.

2. $u_n \in \mathbb{R}$ Etudier u_n (sa convergence).

$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = -\infty$ comme $u_k \leq U_k \forall k$ on a $u_k \rightarrow -\infty$

$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = l \in \mathbb{R}$

$\forall \epsilon > 0, \exists n_0 \forall n > n_0 |u_n - l| < \epsilon$

$|\sup_{k \geq n} u_k - l| < \epsilon$

$l - \epsilon < \sup_{k \geq n} u_k < l + \epsilon$ dès que $n > n_0$.

$\forall \alpha, \beta$ tels que $\alpha < l < \beta, \exists n_0$ tel que $\alpha < u_n < \beta \forall n \geq n_0$.

$U_n < \beta \implies u_n < \beta, \forall n \geq n_0$;

$U_n > \alpha \implies p_n \in \mathbb{N} : U_n \geq u_{p_n} > \alpha (n \geq n_0)$

$\text{card}\{n : x_n > \beta\} < +\infty$ (fini)

$\text{card}\{n : x_n < \alpha\} = +\infty$ (infini)

1.8 Sous espaces métriques

Soit (E, d) un espace métrique et soit $F \subset E$, $F \neq \emptyset$, la restriction de d pour $F = d|_F$ est une distance sur F . (F, d_F) est un espace métrique ou (F, d) est un sous espace métrique de E .

Proposition 1.8.1 *On dira que U est ouvert dans $F \iff \exists A$ ouvert de E tel que $U = A \cap F$.*

Proof. \implies Soit $x \in U \exists r(x) > 0$ tel que $\underbrace{B_F(x, r(x))}_{\{y \in F : d_F(x, y) < r(x)\}} \subset U$

$$B_F(x, r(x)) = B_E(x, r(x)) \cap F$$

$$U = \cup_{x \in U} B_F(x, r(x)) = \cup_{x \in U} (B_E(x, r(x)) \cap F) = \left(\cup_{x \in U} B_E(x, r(x)) \right) \cap F$$

\Leftarrow Soit $x \in U$, $U = A \cap F \implies x \in A$ où A est un ouvert de E donc $\exists r(x) > 0$ tel que $B_E(x, r(x)) \subset A$.

$$B_F(x, r(x)) = B_E(x, r(x)) \cap F \subset U$$

donc U est un ouvert.

Commentaire

Soit F ouvert dans E ,

U ouvert dans $F \implies U$ ouvert dans E

\Updownarrow

$\exists A$ ouvert de E tel que $U = A \cap F \implies U$ ouvert dans E .

On n'a pas F ouvert dans E et U ouvert dans F , U peut ne pas être ouvert dans E . ■

Exemple 1.8.1 $E = \mathbb{R}$, $F = \mathbb{Z}$,

$U = \{n_0\}$ est un ouvert dans \mathbb{Z} , en effet $\{n_0\} = B_{\mathbb{R}}(n_0, \frac{1}{2}) \cap \mathbb{Z}$; U est un fermé de \mathbb{R} .

Proposition 1.8.2 (E, d) est un espace métrique, $F \subset E$. Soit $V \subset F$, V fermé dans $F \iff \exists A$ fermé dans E tel que $V = A \cap F$.

Proof. exercice ■

Commentaire

(H1) V fermé dans F

(H2) F fermé dans E

Alors V est fermé dans E .

Exemples de représentations de boules

$E = \mathbb{R}^2$

$B_1(0, 1) = \{x \in E : \delta_1 < 1\}$, $\delta_1(x) = \sum_{i=1}^2 |x_i|$, $x = (x_1, x_2)$.

$B_2(0, 1) = \{x \in E : \delta_2 < 1\}$, $\delta_2(x) = (\sum_{i=1}^2 |x_i|^2)^{\frac{1}{2}}$, $x = (x_1, x_2)$.

$B_{\infty}(0, 1) = \{x \in E : \delta_{\infty} < 1\}$, $\delta_{\infty}(x) = \sup(|x_1|, |x_2|)$.

Représentation de $B_2(0, 1)$

$$\delta_2(x) = 1 \iff \sqrt{x_1^2 + x_2^2} = 1$$

Représentation de $B_1(0, 1)$

$$\delta_1(x) = 1 \iff |x_1| + |x_2| = 1$$

$$x_1 \geq 0 \text{ et } x_2 \geq 0 \quad x_1 + x_2 = 1$$

$$x_1 \geq 0 \text{ et } x_2 \leq 0 \quad x_1 - x_2 = 1$$

$$x_1 \leq 0 \text{ et } x_2 \geq 0 \quad -x_1 + x_2 = 1$$

$$x_1 \leq 0 \text{ et } x_2 \leq 0 \quad -x_1 - x_2 = 1$$

Représentation de $B_\infty(0, 1)$

$$\delta_\infty(x) = 1 \iff |x_1| = 1 \text{ ou } |x_2| = 1$$

ie $x_1 = 1$ ou $x_1 = -1$ $x_2 = 1$ ou $x_2 = -1$ Ce qui donne $-1 \leq x_2 \leq 1$ et $-1 \leq x_1 \leq 1$.

1.9 Applications continues

Une notion essentielle que l'on définit au moyen d'ouverts est celle de continuité d'une application topologique dans un autre.

Définition 1.9.1 Soient (E, P_E) et (F, P_F) deux espaces topologiques. Une application f de E dans F est dite continue sur E si l'image réciproque par f d'un ouvert quelconque de F est un ouvert de E .

Exemple 1.9.1 1. Si E est un espace discret, toute application de E dans un espace topologique est continue.

Si F est grossier, toute application d'un espace topologique dans F est continue.

2. Toute application constante d'un espace topologique (E, \mathcal{P}) dans un autre est continue : l'image réciproque d'une partie quelconque (en particulier ouverte) est \emptyset et E .

3. Pour tout $a \in \mathbb{R}$, l'application t_a de $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_u)$ dans $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_u)$ définie pour tout $x \in \mathbb{R}$ par $t_a(x) = x + a$ est continue. En effet tout ouvert $O \in \mathcal{T}_u$ s'écrit sous la forme $O = \cup_{i \in I}]\alpha_i, \beta_i[$ où pour tout $i \in I$, $\alpha_i \in \mathbb{R}$, $\beta_i \in \mathbb{R}$ et $\alpha_i < \beta_i$. On a donc

$$t_a^{-1}(\cup_{i \in I}]\alpha_i, \beta_i[) = \cup_{i \in I} t_a^{-1}(] \alpha_i, \beta_i [) = \cup_{i \in I}]\alpha_i - a, \beta_i - a[.$$

Ainsi, $t_a^{-1}(O) \in \mathcal{T}_u$ et t_a continue.

Définition 1.9.2 Soient (E, P_E) et (F, P_F) deux espaces topologiques, f une application de E dans F et x un point de E . On dit que f est continue au point x si pour tout voisinage V de $f(x)$, il existe un voisinage U de x tel que $f(U) \subset V$. De manière équivalente, f est continue au point x si pour tout voisinage V de $f(x)$, $f^{-1}(V)$ est un voisinage de x .

Soit $f : E \rightarrow E'$, (E, d) un espace métrique. (E', d') un espace métrique.

Définition 1.9.3 On dira que f est continue en $a \in E$ si pour tout voisinage ouvert U' de $f(a) \in E'$, il existe U voisinage ouvert de a dans E tel que $f(U) \subset U'$.

Définition 1.9.4 $\forall \epsilon > 0, \exists \alpha > 0$ tel que $\forall x : d(x, a) < \alpha \implies d'(f(x), f(a)) < \epsilon$ ie $f(B_E(a, \alpha)) \subset B_{E'}(f(a), \epsilon)$.

Propriété fondamentale

f est continue en $a \in E \iff$ pour toute suite (x_n) qui converge vers a alors $(f(x_n))$ converge vers $f(a)$.

Proof. \implies , $x_n \rightarrow a$ d'après la définition précédente $\exists n_0$ tel que $\forall n \geq n_0, d(x_n, a) < \alpha \implies d'(f(x_n), f(a)) < \epsilon$ donc $f(x_n) \rightarrow f(a)$.

\impliedby) Par l'absurde $\exists U'$ voisinage de $f(a)$ tel que $\forall U$ voisinage ouvert de $a, f(U) \not\subset U'$.

Soit $U = B(a, \frac{1}{n})$ alors $\exists x_n \in U$ tel que $f(x_n)$ n'appartient pas à U'
 $d(a, x_n) < \frac{1}{n}$ donc $x_n \rightarrow a$ et $f(x_n) \in C_E U'$ qui est fermé dans E' , or $f(x_n) \rightarrow f(a)$.

Comme $C_E U'$ est ouvert donc $f(a) \in C_E U'$ ce qui est impossible. ■

Définition 1.9.5 f continue sur E si f est continue en tout point de E .

Remarque 1.9.6 U ouvert n'entraîne pas que $f(U)$ ouvert, f continue.

Contre exemple

$E = E' = \mathbb{R}, U =]-1, 1[, f(x) = x^2$.
 $f(U) = [0, 1[$ qui est ni ouvert ni fermé.

Proposition 1.9.7 1. f continue sur E .

2. $\forall U'$ ouvert dans $E', f^{-1}(U')$ est ouvert dans E .

3. $\forall F$ fermé dans $E', f^{-1}(F)$ est fermé dans E .

Proof. 1. \implies 3. il faut utiliser $f^{-1}(C U') = C f^{-1}(U')$

3. \implies 2. utiliser la première définition sur une application continue. $\exists V$ voisinage ouvert de x tel que $f(V) \subset U' \implies V \subset U$. Donc $x \in U \implies U$ est un ouvert.

2. \implies 1. $x \in E, U'$ un voisinage ouvert de $f(x), U = f^{-1}(U')$ ouvert contenant $x \implies f(U) \subset U'$. ■

Exemple 1.9.2 $E = E' = \mathbb{R}$,

$$f(x) = \begin{cases} 1, & \text{Si } x \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{si } x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} \end{cases} \quad (1.3)$$

$f|_{\mathbb{Q}}(x) = 1 \implies f$ continue sur \mathbb{Q} .

$f|_{\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}}(x) = 0 \implies f$ continue sur $\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$.

Définition 1.9.8 1. Une application f est ouverte si l'image directe de tout ouvert par f est un ouvert.

2. Une application f est fermée si l'image directe de tout fermé par f est un fermé.

3. Il n'existe pas de lien en général entre les notions d'applications ouvertes, fermées et continues.

Application

$f, g : E \rightarrow E'$ continues $F = \{x \in E : f(x) = g(x)\}$, F est fermé dans E .

Si $\exists A$ sous ensemble dense dans E tel que $f(x) = g(x)$

$x \in A \implies f(x) = g(x), \forall x \in E$.

$f, g : E \rightarrow \mathbb{R}$

$F = \{x \in E : f(x) \leq g(x)\}$ est fermé dans E .

$\{x \in E : f(x) < g(x)\}$ est ouvert dans E .

Proof. Soit x_n une suite de F , $x_n \rightarrow x$ dans E . Par continuité $f(x_n) \rightarrow f(x)$ et $g(x_n) \rightarrow g(x)$. Et comme $f(x_0) = g(x_0) \implies f(x) = g(x)$. Donc $x \in F$.

$F = \{x \in E : f(x) \leq g(x)\}$, F est fermé $F \supset A$.

Si A est dense dans E alors $\bar{A} = E$.

$A \subset F \longrightarrow \bar{A} \subset \bar{F} = F$, donc $F = E$.

On pose $h(x) = g(x) - f(x)$

$F = h^{-1}([0, \infty[)$, h continu ce qui entraîne F fermé.

$U = h^{-1}(]0, \infty[)$, h continu ce qui entraîne U ouvert.

■

$(E, d), (E', d'), (E'', d'')$ des espaces métriques.

$f : E \rightarrow E', g : E' \rightarrow E''$

Soient f et g des fonctions continues alors $g \circ f$ est continue

Soit $f : E \rightarrow E'$

f est uniformément continue si

$$\forall \epsilon > 0, \exists \alpha > 0 : \forall x, y \in E, d(x, y) < \alpha \implies d'(f(x), g(x)) < \epsilon.$$

Exemple 1.9.3 *L'application lipschitzienne $k \geq 0$;*

$$d'(f(x), g(x)) \leq kd(x, y), \forall x, y \in E.$$

L'uniforme continuité est stable par composition;

f uniforme continue $\implies f$ continue mais la réciproque est fautive;

1.9.1 Homéomorphismes

Soit $f : E \rightarrow E'$ une application.

Définition 1.9.9 *f est homéomorphisme de E sur E' si*

1) *f est une bijection*

2) *f et f^{-1} sont continues (ie bicontinue).*

On dit aussi que E et E' sont homéomorphes.

Exemple 1.9.4 *Soit E , muni de deux distances d_1, d_2*

$$I : (E, d_1) \rightarrow (E, d_2)$$

$$x \rightarrow x$$

Si I est bicontinue, les distances d_1 et d_2 sont équivalentes; (E, d_1) et (E, d_2) ont les mêmes ouverts en d'autres termes ils définissent la même topologie.

Toute suite $((x_n))$ de E qui converge au sens de d_1 converge au sens de d_2 et inversement.

Si d_1 est une distance sur \mathbb{E}

$$d_2(x, y) = \frac{d_1(x, y)}{1 + d_1(x, y)}$$

d_1 et d_2 sont équivalentes.

1.9.2 Limite d'une application en un point

Définition 1.9.10 Soient (E, \mathcal{O}_1) et (F, \mathcal{O}_2) deux espaces topologiques, A une partie de E et f une application de A dans F / Soient $a \in \bar{A}$ et $l \in F$. On dit que f a pour limite l lorsque x tend vers a au point a , si pour tout voisinage V de l il existe un voisinage U de a dans E tel que $f(A \cap U) \subset V$. Lorsque la limite existe et est unique, on note $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = l$.

Soit (E, d) , (F, d') un espace métrique $A \subset E$, $A \neq \emptyset$. Soit $f : A \rightarrow F$ une application et soit $a \in \bar{A}$.

Définition 1.9.11 f admet une limite l quand $x \rightarrow a$, $x \in A$ sssi

$$\forall \epsilon > 0, \exists \alpha > 0, \forall x \in A; d(x, a) < \alpha, \implies d'(f(x), l) < \epsilon.$$

Définition 1.9.12 U' voisinage ouvert de l dans E' , $\exists U$ voisinage ouvert de a dans E tel que $f(U \cap A) \subset U'$.

Exemple 1.9.5 $E = \bar{\mathbb{R}}$, $A = \mathbb{N}$, $f(n)$ suite, $\lim_{n \rightarrow +\infty} f(n)$

1.10 Exercices

Espaces topologiques

Si A est un sous-ensemble de E , on notera $A^c = E - A$ son complémentaire.

Exercice 1.10.1 1)

Enumérer les topologies de l'ensemble $E = \{a, b\}$. Lesquelles sont séparées ?

Exercice 1.10.2 Soit l'ensemble $E = \{a, b, c\}$ muni d'une topologie. Montrer que si les singletons $\{a\}$, $\{b\}$, et $\{c\}$ sont ouverts dans E , alors E est discret (c'est à dire que la topologie sur E est la topologie discrète).

Exercice 1.10.3 Topologie sur \mathbb{R}^2 . 1. (topologie usuelle). On appelle ouvert (usuel) de \mathbb{R}^2 , une réunion de produits d'intervalles ouverts (c'est à dire de la forme $]a, b[\times]c, d[$). Montrer que ces ouverts forment une topologie sur \mathbb{R}^2 . Existe-t-il une partie de \mathbb{R}^2 qui ne soit ni ouverte, ni fermée ?

2. Est-ce que la famille des $B(0, r) = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 < r\}$ (pour $r \in [0; +\infty[$) forme une topologie sur \mathbb{R}^2 ? Si oui, est-elle séparée ?

3. Est-ce que les topologies définies en 1. et 2. sont les mêmes ? Y'en-a-t-il une plus fine que l'autre ?
4. Y-a-t-il un ouvert usuel de \mathbb{R}^2 qui ne soit pas de la forme $U \times V$ où U et V sont des ouverts de \mathbb{R} (c'est à dire une réunion d'intervalles ouverts) ?

Exercice 1.10.4 Soient X, Y deux ensembles et $f : X \rightarrow Y$ une application. Soient $(U_i)_{i \in I}$ une famille de parties de X .

1. Montrer que $f(\cup_{i \in I} U_i) = \cup_{i \in I} f(U_i)$.
2. Montrer que $f(\cap_{i \in I} U_i) \subset \cap_{i \in I} f(U_i)$. et que l'inclusion peut être stricte. A quelle condition sur f a-t-on égalité ?
3. Soit A un sous-ensemble de Y . Montrer que $f^{-1}(Y - A) = X - f^{-1}(A)$.

Soit E un espace topologique et A une partie de E . Rappelons que l'adhérence de A , notée \bar{A} est le plus petit fermé de E contenant A . L'intérieur de A , noté A^0 est le plus grand ouvert de E contenu dans A .

Exercice 1.10.5 On considère \mathbb{R} muni de sa topologie usuelle. Déterminer l'intérieur et l'adhérence de \mathbb{Q} et $\mathbb{R} - \mathbb{Q}$.

Exercice 1.10.6 On considère \mathbb{R}^2 muni de sa topologie usuelle. Déterminer l'intérieur et l'adhérence des sous-ensembles suivants :

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / 2x > y + 1\} \quad B = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / 0 < x < 2 \text{ et } 0 \leq y \leq 1\}$$

$$C = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / 0 \leq x^2 + y^2 \leq 1\} \quad D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / x^2 + y^2 \geq 4\} \cap \mathbb{Q}^2.$$

Exercice 1.10.7 (une autre définition de l'intérieur et de l'adhérence). Soit A une partie d'un espace topologique E . On dit qu'un point $x \in A$ est intérieur à A si il existe un ouvert U_x contenant x et inclus dans A . on dit qu'un point $x \in E$ est adhérent à A si tout ouvert U contenant x rencontre A (c'est à dire $U \cap A \neq \emptyset$ pour tout ouvert U contenant x).

1. Montrer que $\mathring{A} = \{x \in A : x \text{ est intérieur à } A\}$.
2. Montrer que $A \subset B$ implique $\mathring{A} \subset \mathring{B}$.
3. Montrer que $\overline{A^c} = (\mathring{A})^c$ et que $\overline{A}^c = (\mathring{A})^c$
4. En déduire que $\overline{A} = \{x \in E : x \text{ adhérent à } A\}$.

Exercice 1.10.8 Soit X un espace topologique, A, B des sous-ensembles de X .

1. Montrer que

$$\overline{A \cap B} \subset \overline{A} \cap \overline{B}, \quad \overline{A \cup B} = \overline{A} \cup \overline{B}, \quad \text{int}(A \cap B) = \text{int}A \cap \text{int}B$$

et montrer que la première inclusion peut être stricte.

2. Que peut on dire de $\overset{\circ}{A} \cup B^0$?

3. On note $u(A) = (\overline{A})^0$ et $v(A) = \overline{A^0}$.

a) Calculer $u(A)$ et $v(A)$ pour $E = \mathbb{R}$ (avec la topologie usuelle) et $A =]0; 2]$ et $A = \mathbb{Q}$.

b) Comparer \overline{A} , $\overset{\circ}{A}$, $u(A)$ et $v(A)$.

c) Montrer que $u^2 = u$ et $v^2 = v$.

4. Soit Y un espace topologique et $C \subset Y$. On munit $X \times Y$ de la topologie produit.

Montrer que $\overline{A \times C} = \overline{A} \times \overline{C}$ et $(A \times^0 C) = A^0 \times B^0$.

Exercice 1.10.9 1) Soit $\chi_A : E \longrightarrow \{0, 1\}$ la fonction caractéristique de $A \subset E$, $\chi_A(x) = 1$ si $x \in A$, $\chi_A(x) = 0$ sinon.

a) On munit $\{0, 1\}$ de la topologie discrète. Montrer que χ_A est continue en x si et seulement si x n'appartient pas à la frontière de A ;

b) Donner une condition pour que χ_A soit continue sur E et un exemple où χ_A n'est continue en aucun point de E .

2) Soient X et Y des espaces topologiques et une application $f : X \longrightarrow Y$. Montrer que f est continue si et seulement si pour toute partie A de X , on a $f(\overline{A}) = \overline{f(A)}$.

3) Soient f et g deux fonctions continues sur un espace topologique X et à valeurs dans un espace topologique séparé Y . Vérifier que l'ensemble

$$A = \{x \in X : f(x) = g(x)\}$$

est un fermé de X . 4) Soient f et g deux fonctions continues sur un espace topologique X et à valeurs dans \mathbb{R} .

a) Montrer que l'ensemble $A = \{x \in X : 1 < f(x) < 2\}$ est ouvert.

b) Montrer que l'ensemble $B = \{x \in X : f(x) \leq g(x)\}$ est fermé.

Espaces métriques

Exercice 1.10.10 On munit le sous ensemble $X = [0, 1] \cup [2; 4[$ de \mathbb{R} de la distance usuelle $d(x, y) = |x - y|$

a) $A = [2, 4[$ est-il ouvert dans l'espace topologique X ? Est-il fermé ?

b) Montrer que $B = [0, 1]$ est ouvert et fermé dans X .

c) La suite $u_n = 4 - 3^{-n}$ est-elle convergente dans X ?

Exercice 1.10.11 Soit $(E_i, d_i)_{1 \leq i \leq n}$ une famille d'espaces métriques. Montrer que

$$D_1 = \sup_{1 \leq i \leq n} \{d_i(x_i, y_i)\}, \quad D_2 = \sum_{i=1}^n d_i(x_i, y_i), \quad D_3 = \left(\sum_{i=1}^n d_i^2(x_i, y_i) \right)^{1/2}$$

sont des distances sur $E = \prod_{i=1}^n E_i$.

Exercice 1.10.12 Soit E l'ensemble des suites $x = (x_n)_{n \geq 1}$ de nombres complexes tels que la suite $(|x_n|^{\frac{1}{n}})_{n \geq 1}$ soit majorée. On pose $d(x, y) = \sup_n (|x_n - y_n|^{\frac{1}{n}})$ pour $(x, y) \in E \times E$.

1) Montrer que d est une distance sur E .

2) Soit A la partie de E formée par les suites $x = (x_n)_{n \geq 1}$ pour lesquelles le nombre de termes non nuls est fini. Montrer que \bar{A} est la partie de E formée par les suites $x = (x_n)_{n \geq 1}$ telles que $\lim_{n \rightarrow +\infty} |x_n|^{\frac{1}{n}} = 0$.

3) Soit $a = (a_n)_{n \geq 1} \in E$. Pour $t \in \mathbb{R}$, on pose $ta = (ta_n)_{n \geq 1}$. Montrer que $ta \in E$ et que l'application $t \rightarrow ta$ est continue sur \mathbb{R} si et seulement si $a \in \bar{A}$.

Exercice 1.10.13 A) Soit (E, d) un espace métrique.

a) Montrer que pour deux points distincts $x, y \in E$, il existe deux ouverts disjoints U et V tels que $x \in U$ et $y \in V$. En déduire que les parties singletons de E sont des fermées.

b) Montrer que pour tout ouvert U , et pour tout point $x \in U$, il existe un ouvert V tel que $x \in V \in \bar{V} \subset U$.

c) Montrer la propriété précédente est équivalente à la suivante : pour tout point $x \in E$ et toute partie fermée F de E ne contenant pas x , il existe des ouverts disjoints, V et V' de E tels que $x \in V$ et $F \subset V'$.

B) Soit A une partie fermée d'un espace métrique (E, d) et soit $(x_n)_{n \geq 1}$ une suite d'éléments de A .

a) Rappeler la définition d'un point limite x de la suite (x_n) .

Montrer que x est point limite si et seulement si toute ϵ -boule ouverte $B(x, \epsilon)$ contient presque tous les points de la suite (x_n) .

b) En déduire que si x est point limite de (x_n) alors tout voisinage de x rencontre A (ie x appartient à l'adhérence de A).

c) Montrer inversement que si $y \in \bar{A}$ alors il existe une suite $(y_n)_{n \geq 0}$ d'éléments de A qui converge vers y .

d) Déduire de ce qui précède que A est fermée si et seulement si toute convergente formée d'éléments de A converge vers un élément de A .

Exercice 1.10.14 Soit (E, d) un espace métrique et A une partie (non vide) de E . Etant donné $x \in E$, on définit "la distance de x à A " par la formule

$$d(x, A) = \inf_{y \in A} (d(x, y))$$

a) Montrer que $d(x, A) = 0$ si et seulement si $x \in \bar{A}$. Montrer que $d(x, A) = d(x, \bar{A})$

b) Montrer que l'application $x \mapsto d(x, A)$ de E dans \mathbb{R} est uniformément continue (on pourra montrer qu'elle est lipschitzienne)